

Naj bo $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ C^1 -preslikava.

Jacobijeva matrika preslikave $f = (f_1, \dots, f_n)$ v

točki $x = (x_1, \dots, x_m)$ je

$$J_f(x) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) \right)_{\substack{i=1, \dots, n \\ j=1, \dots, m}}$$

Verižno pravilo

Naj bo $g: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ preslikava razreda C^1 in

naj bo $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ ————— η —————.

Označimo $h = f \circ g$. Naj bodo $x = (x_1, \dots, x_m)$ koordinate na \mathbb{R}^m in $y = (y_1, \dots, y_n)$ koord. na \mathbb{R}^n .

Preslikava f ima komponente $f = (f_1, \dots, f_k)$, preslikava g pa $g = (g_1, \dots, g_n)$; $h = (h_1, \dots, h_k)$.

Tedaj velja verižno pravilo:

$$J_h(x) = \underbrace{J_g(f(x)) \cdot J_f(x)}_{\text{produkt matrik}}$$

v komponentah:

$$\left(\frac{\partial h_i}{\partial x_j} \right)_{\substack{i=1, \dots, k \\ j=1, \dots, m}} = \left(\frac{\partial f_l}{\partial y_e} \right)_{\substack{l=1, \dots, k \\ e=1, \dots, n}} \cdot \left(\frac{\partial g_e}{\partial x_j} \right)_{\substack{e=1, \dots, n \\ j=1, \dots, m}}$$

(i, j) -komponento matrike J_h dobimo tako, da zničimo

i -to vrstico matrike J_f z j -tim stolpcem

matrike J_g :
$$\frac{\partial h_i}{\partial x_j}(x) = \sum_{e=1}^n \frac{\partial f_l}{\partial y_e}(g(x)) \cdot \frac{\partial g_e}{\partial x_j}(x)$$

Če označimo $y_e = y_e(x)$ dobimo ekvivalentno:

$$\frac{\partial h_i}{\partial x_j} = \frac{\partial f_i}{\partial y_1} \frac{\partial y_1}{\partial x_j} + \dots + \frac{\partial f_i}{\partial y_n} \frac{\partial y_n}{\partial x_j}.$$

1. Naloga

S pomočjo verižnega pravila izračunaj

$$\frac{df}{dt}, \text{ kjer je}$$

$$f(x, y) = x^2 + y^2$$

$$x(r, \varphi) = r \cos \varphi, \quad y(r, \varphi) = r \sin \varphi$$

$$r(t) = t^2 + 1, \quad \varphi(t) = 2t - 2$$

Rešitev:

Označimo $\gamma(t) = (r(t), \varphi(t))$; $\Phi(r, \varphi) = (x(r, \varphi), y(r, \varphi))$.

Iščemo torej odred kompozituma $F := f \circ \Phi \circ \gamma$.

Po verižnem pravilu je

$$\frac{df}{dt} = J_F(t) = J_f(x, y) \cdot J_\Phi(r, \varphi) \cdot J_\gamma(t).$$

Izračunamo:

$$\bullet J_\gamma(t) = \begin{bmatrix} \frac{dr}{dt} \\ \frac{d\varphi}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2t \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\bullet J_\Phi(r, \varphi) = \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{bmatrix}$$

$$\bullet J_f(x, y) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x & 2y \end{bmatrix}$$

Zmožimo:

$$\dots \begin{bmatrix} \dots & \dots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2t \\ 2 \end{bmatrix} =$$

É mrozimo :

$$\begin{aligned} \int_F(t) &= \begin{bmatrix} 2x & 2y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2t \\ 2 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 2x \cos \varphi + 2y \sin \varphi & -2xr \sin \varphi + 2yr \cos \varphi \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2t \\ 2 \end{bmatrix} = \\ &= 4xt \underbrace{\cos \varphi}_{=x/r} + 4yt \underbrace{\sin \varphi}_{=y/r} - 4xr \underbrace{\sin \varphi}_{=y} + 4yr \underbrace{\cos \varphi}_{=x} = \\ &= 4t \frac{x^2}{r} + 4t \frac{y^2}{r} - 4xy + 4xy = \\ &= \frac{4t}{r} \underbrace{(x^2 + y^2)}_{=r^2} = 4 \underbrace{r}_{=t^2+1} \cdot t = 4t(t^2 + 1). \end{aligned}$$

2. Naloga

Izračunaj $\frac{\partial g}{\partial r} = g_r$, $\frac{\partial g}{\partial \alpha} = g_\alpha$, če je

$$g(x, y, z) = xyz^2 ; \quad x(r, \alpha) = r \sin \alpha ,$$

$$y(r, \alpha) = r \cos \alpha , \quad z(r, \alpha) = r^2 .$$

Rešitev

Uporabimo formuli :

$$(*) \begin{cases} g_r = g_x x_r + g_y y_r + g_z z_r & \text{in} \\ g_\alpha = g_x x_\alpha + g_y y_\alpha + g_z z_\alpha . \end{cases}$$

Izračunamo :

$$g_x = yz^2 , \quad g_y = xz^2 , \quad g_z = 2xyz$$

$$x_r = \sin \alpha \quad x_\alpha = r \cos \alpha$$

$$y_r = \cos \alpha \quad y_\alpha = -r \sin \alpha$$

$$z_r = 2r \quad z_\alpha = 0$$

Vstavimo r (*):

$$\begin{aligned} \bullet g_r &= yz^2 \sin \alpha + xz^2 \cos \alpha + 2xyz \cdot 2r \\ &= (r \cos \alpha)(r^2)^2 \sin \alpha + (r \sin \alpha)(r^2)^2 \cos \alpha + 4r(r \cos \alpha)(r \sin \alpha) \cdot r^2 = \\ &= r^5 \sin \alpha \cos \alpha + r^5 \sin \alpha \cos \alpha + 4r^5 \sin \alpha \cos \alpha = \\ &= 6r^5 \sin \alpha \cos \alpha = 3r^5 \sin 2\alpha \end{aligned}$$

↑
adicijski izrek

$$\begin{aligned} \bullet g_\alpha &= yz^2 r \cos \alpha - xz^2 r \sin \alpha + 2xyz \cdot 0 = \\ &= r^6 \cos^2 \alpha - r^6 \sin^2 \alpha = \\ &= r^6 \cos 2\alpha \end{aligned}$$

Ekstremi funkcij več spremenljivk

Naj bo $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija na domeni $D \subset \mathbb{R}^n$. Pravimo, da je $a \in D$:

i) lokalni minimum funkcije f , če obstaja okolica U točke $a \in D$, tako da za vse $x \in U$ velja

$$f(x) \geq f(a);$$

ii) lokalni maksimum funkcije f , če obstaja okolica U točke $a \in D$, tako da za vse $x \in U$ velja

$$f(x) \leq f(a).$$

Naj bo sedaj f razreda C^2 . Kandidatne točke

za ekstrem so točke $x \in D$, ki zadoščajo

$$\nabla f(x) = 0 \quad \nabla^2 f(x) \text{ pozitivno definitna}$$

za ekstrem so točke $x \in D$, n

$$\nabla f(x) = \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}(x) \dots \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \right] = 0. \rightsquigarrow \text{pravimo jim tudi } \underline{\text{stacionarno točko}}$$

Hessejeva matrika funkcije f v točki $x \in D$

je matrika vseh parcialnih odvodov drugega reda:

$$H_f(x) = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) \right)_{i,j=1,\dots,n}$$

Naj bo $x \in D$ stacionarna točka in

naj bodo $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ lastne vrednosti $H_f(x)$.

i) če velja $\lambda_i > 0 \quad \forall i=1, \dots, n$,

potem je x lokalni minimum

ii) če velja $\lambda_i < 0 \quad \forall i=1, \dots, n$,

potem je x lokalni maksimum

iii) če je $\lambda_j \geq 0 \quad \forall j$ in je $\lambda_i = 0$

za nek i , potem ne moremo

sklopiti o tem, ali je x ekstrem

iv) če je nek $\lambda_i > 0$ in nek $\lambda_j < 0$

($i \neq j$), potem x ni ekstrem.

3. Naloga

Ali ima katera od funkcij $f(x,y) = \sin(xy)$,

$g(x,y) = \cos(xy)$ lokalni ekstrem v točki $(0,0)$?

Rešitev:

Oglejmo si najprej $g(x, y)$. Velja

$$g(0, 0) = \cos 0 = 1.$$

Ker je $\cos t \leq 1$ za vse $t \in \mathbb{R}$, velja

$$g(x, y) = \cos(xy) \leq 1 = g(0, 0) \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2,$$

torej ima g v $(0, 0)$ globalni ekstrem,

torej tudi lokalni ekstrem.

Oglejmo si še $f(x, y)$. Velja

$$f(0, 0) = \sin 0 = 0.$$

Vemo, da velja $\sin t < 0$ za $-\varepsilon < t < 0$ in

$$\sin t > 0 \quad \text{za} \quad 0 < t < \varepsilon.$$

Vzemimo npr. $(x, y) = (1/n, 1/n)$, torej $xy = 1/n^2$.

Tedaj je $f(x, y) = \sin \frac{1}{n^2} > 0$. Če vzamemo dovolj velik $n \in \mathbb{N}$, lahko točko (x, y) s to

lastnostjo najdemo poljubno blizu $(0, 0)$, torej

$(0, 0)$ ni lokalni maksimum.

Analogno s pomočjo točk $(x, y) = (1/n, -1/n)$

dokažemo, da $(0, 0)$ ni lokalni minimum.

4. Naloga

Poišči in klasificiraj ekstreme funkcije

$$f(x, y) = xy + \frac{2}{x} + \frac{4}{y}.$$

Rešitev:

Rešitev:

Poiščemo najprej stacionarne točke:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = y - \frac{2}{x^2} = 0 \quad / \cdot x^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x - \frac{4}{y^2} = 0 \quad / \cdot y^2$$

$$\hookrightarrow \textcircled{1} x^2 y - 2 = 0 \quad / : xy \Rightarrow x = \frac{2}{xy}$$

$$\textcircled{2} x y^2 - 4 = 0 \quad / : xy \Rightarrow y = \frac{4}{xy} = 2x$$

$$\hookrightarrow \text{Vstavimo v } \textcircled{1}: x^2 \cdot 2x - 2 = 0 \quad / : 2$$

$$x^3 - 1 = 0$$

$$x = 1$$

$$y = 2x = 2$$

$\hookrightarrow f$ ima stacionarno točko v $(x, y) = (1, 2)$.

Določimo še Hessejevo matriko:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(y - \frac{2}{x^2} \right) = \frac{4}{x^3}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \left(y - \frac{2}{x^2} \right) = 1$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left(x - \frac{4}{y^2} \right) = \frac{8}{y^3}$$

$$\hookrightarrow H_f(x, y) = \begin{bmatrix} 4/x^3 & 1 \\ 1 & 8/y^3 \end{bmatrix}; \quad H_f(1, 2) = \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} =: H$$

$$\text{Velja } \lambda_1, \lambda_2 = \det H = 4 \cdot 1 - 1 \cdot 1 = 3$$

Ker je produkt pozitiven, sta obe lastni vrednosti λ_1, λ_2 nenegativni in imata

isti predznak. Ali sta pozitivni ali negativni bomo ugotovili s pomočjo sledi matrice H .

Naj bo $A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$ matrika velikosti $n \times n$. Definiramo sled matrice A s predpisom $sl A = \text{tr} A = a_{11} + \dots + a_{nn}$ iz angleščine: "trace";

toraj je sled matrice vsota njenih diagonalnih komponent. Če izračunamo karakteristični polinom $p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I)$ vidimo, da je $\pm \text{tr} A$ ravno koeficient pri potenci λ^{n-1} . Obrati velja

$$p_A(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda) \dots (\lambda_n - \lambda) = \lambda_1 \dots \lambda_n + c \cdot \lambda + \dots + (\lambda_1 + \dots + \lambda_n) \cdot (\lambda^{n-1}) + (-\lambda)^n$$

Sledi: $\text{tr} A = \lambda_1 + \dots + \lambda_n$, tj. sled matrice A je ravno vsota njenih lastnih vrednosti!

Vrnimo se k nalogi. Vemo:

$$\lambda_1 \lambda_2 = \det H > 0; \quad H = \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Ker je $\lambda_1 + \lambda_2 = \text{tr } H = 4 + 1 = 5 > 0$,

mora biti vsaj ena lastna vrednost pozitivna.

Ker imata enaki predznaki, sta torej obe

pozitivni. Sledi, da ima f v točki $(1, 2)$

lokalni minimum.